

# 现代编程思想

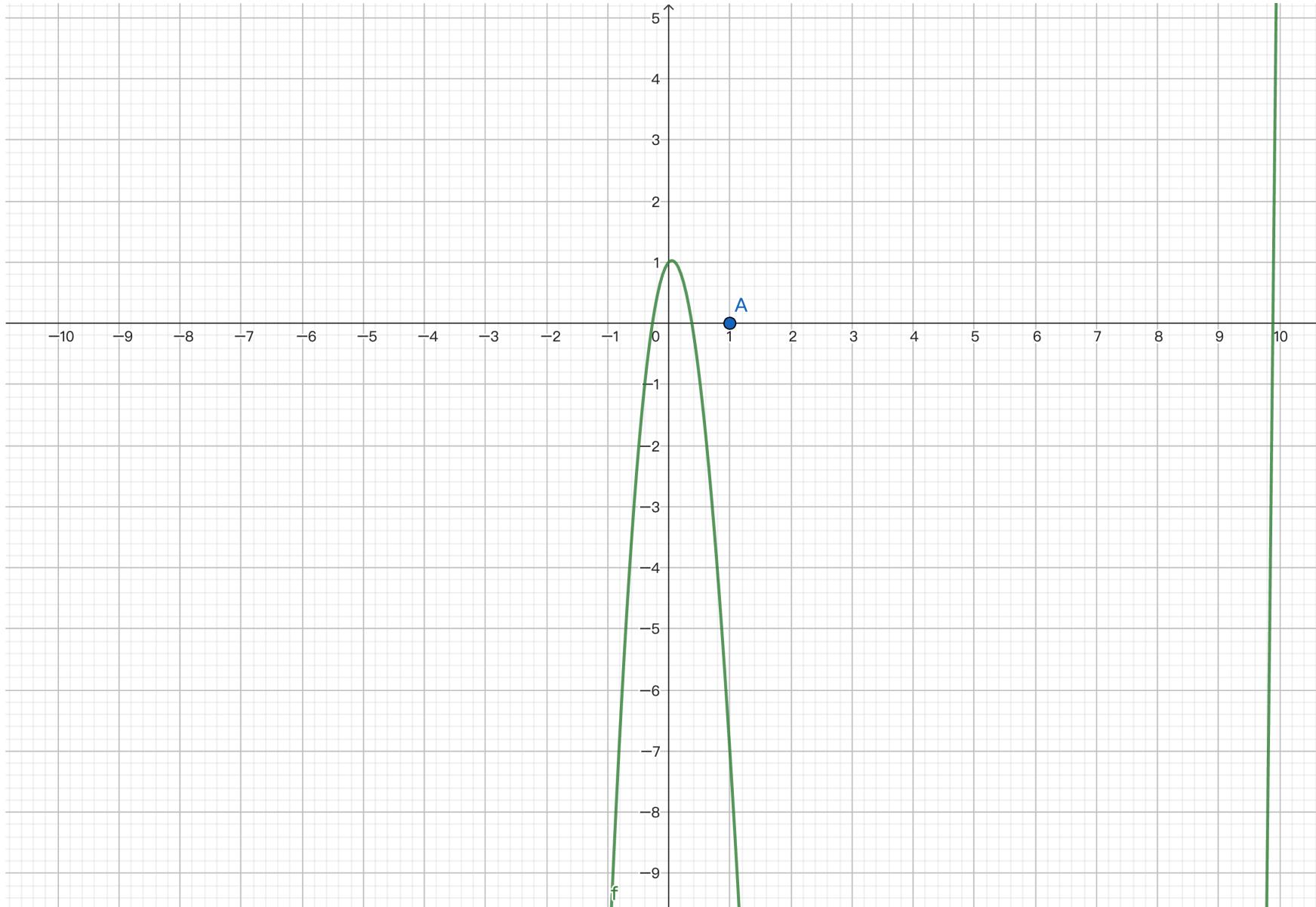
案例：自动微分

Hongbo Zhang

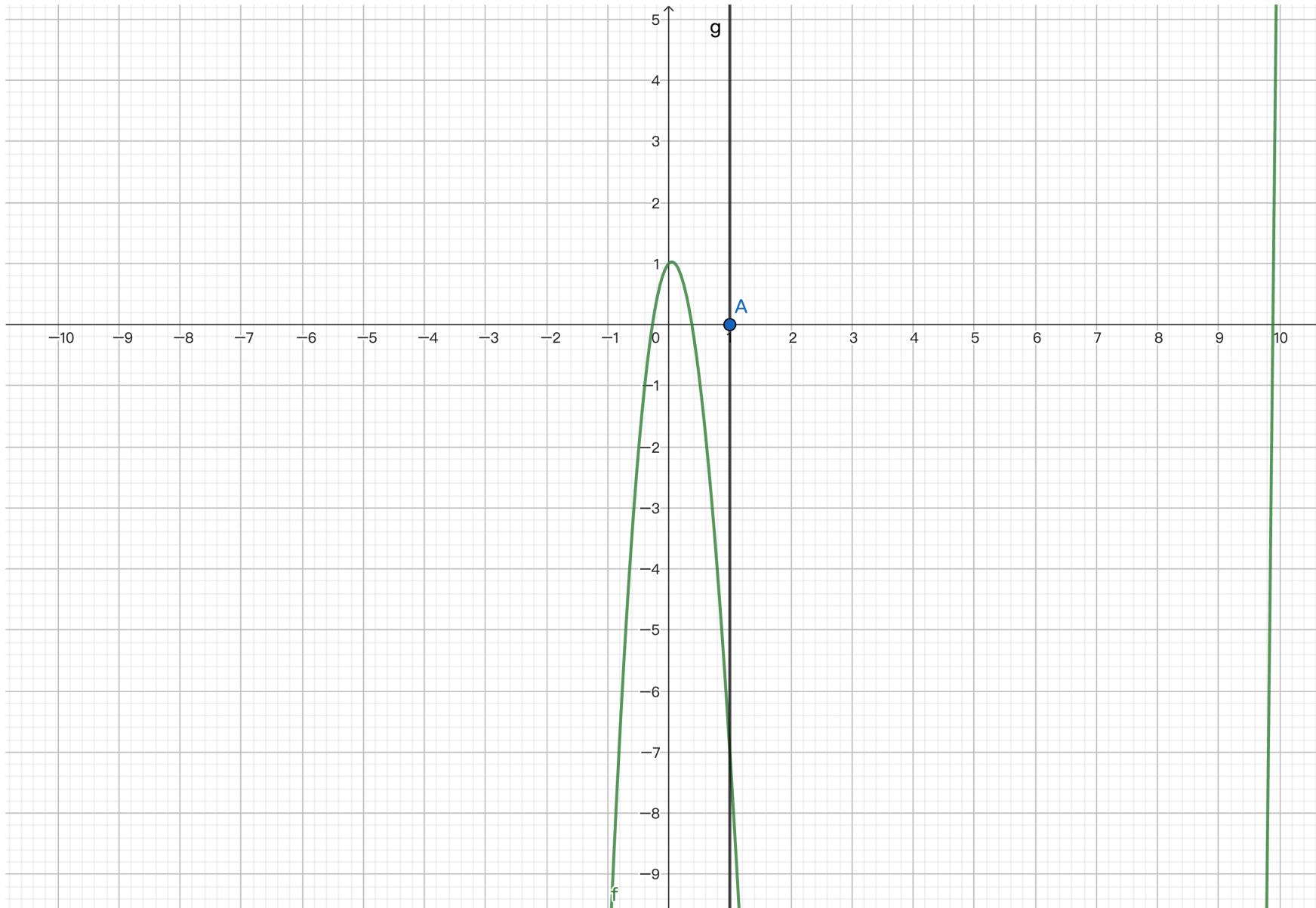
# 微分

- 微分被应用于机器学习领域
  - 利用梯度下降求局部极值
  - 牛顿迭代法求函数解:  $x^3 - 10x^2 + x + 1 = 0$
- 我们今天研究简单的函数组合
  - 例:  $f(x_0, x_1) = 5x_0^2 + x_1$ 
    - $f(10, 100) = 600$
    - $\frac{\partial f}{\partial x_0}(10, 100) = 100$
    - $\frac{\partial f}{\partial x_1}(10, 100) = 1$

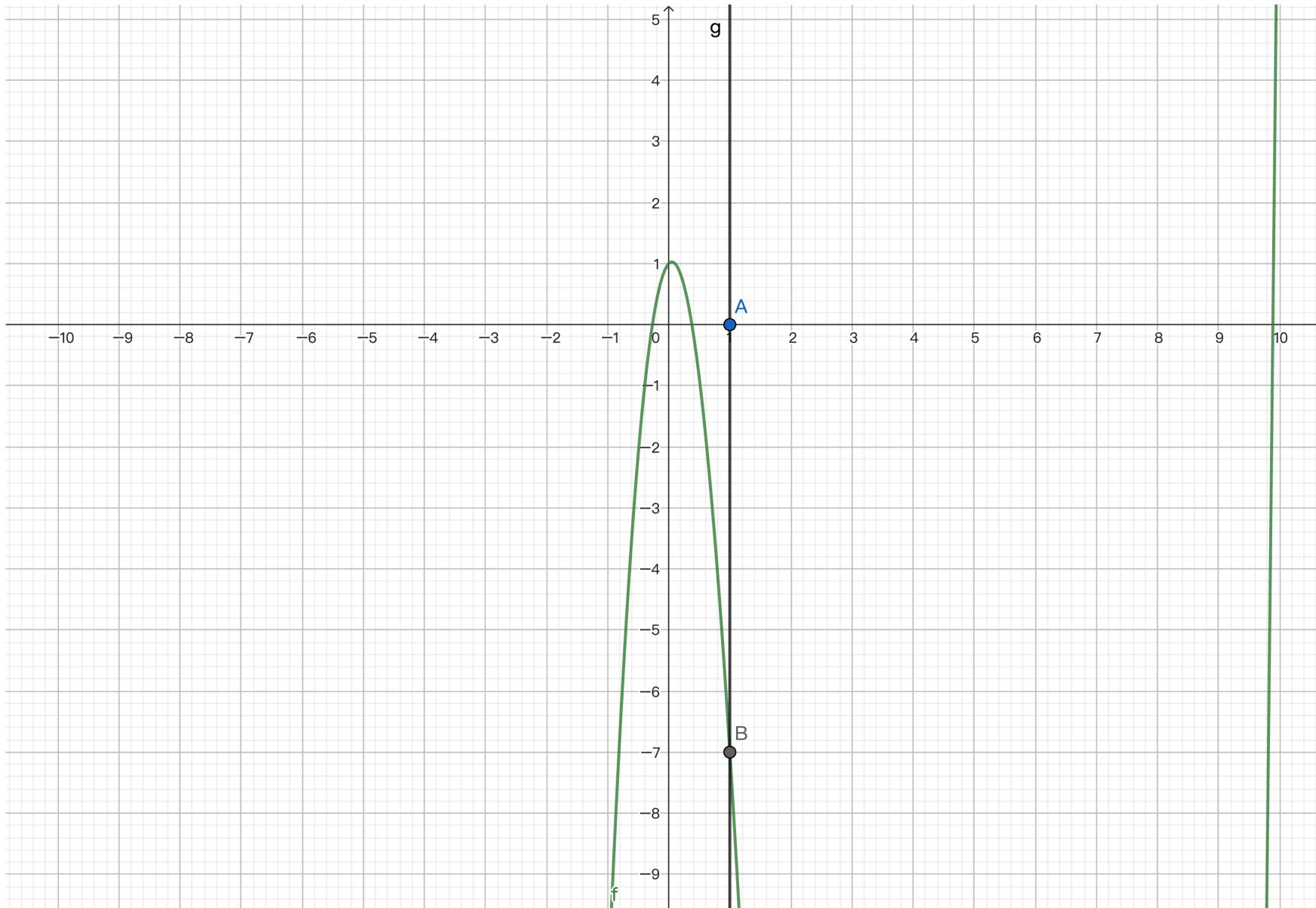
# 牛顿迭代法



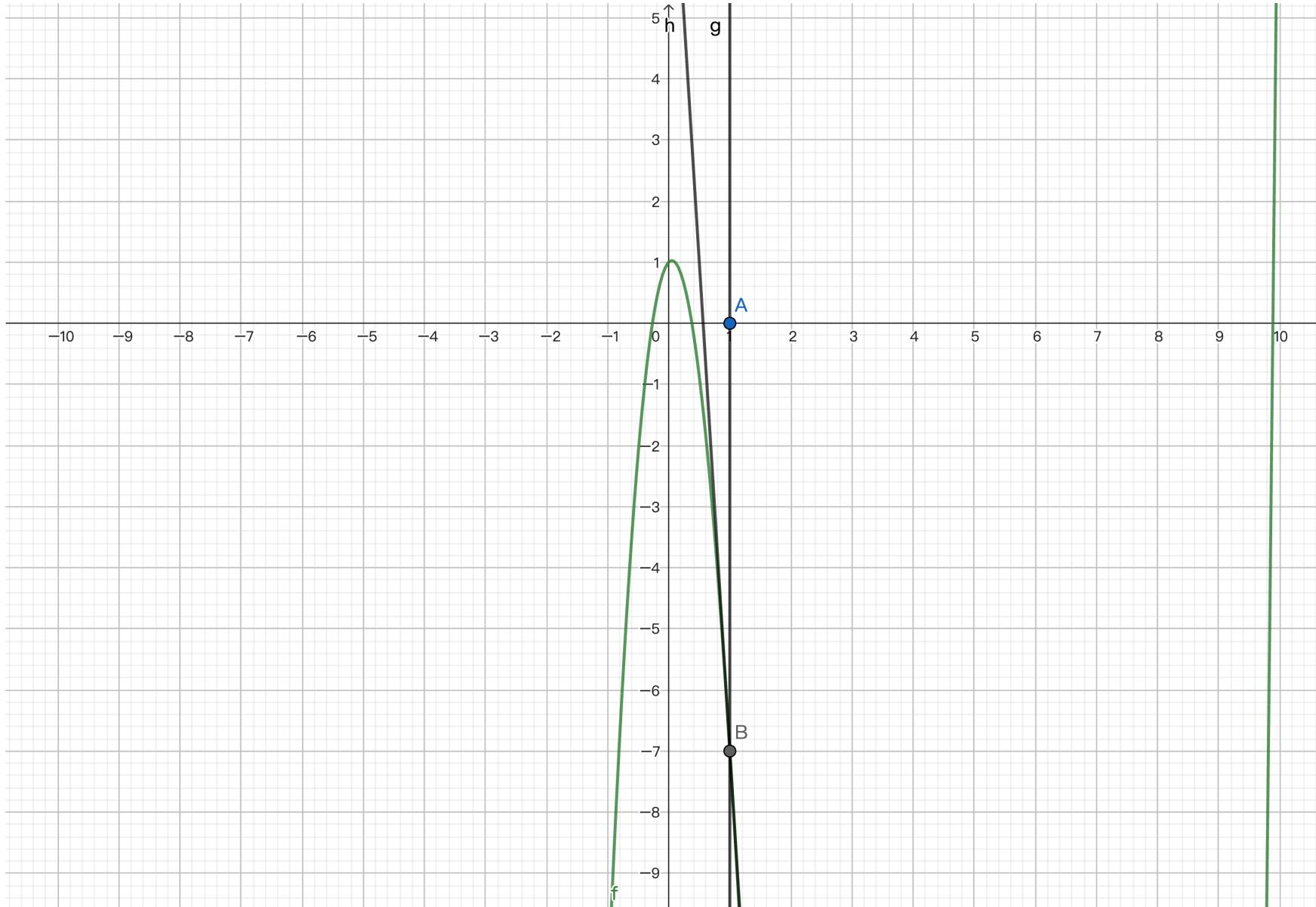
# 牛顿迭代法



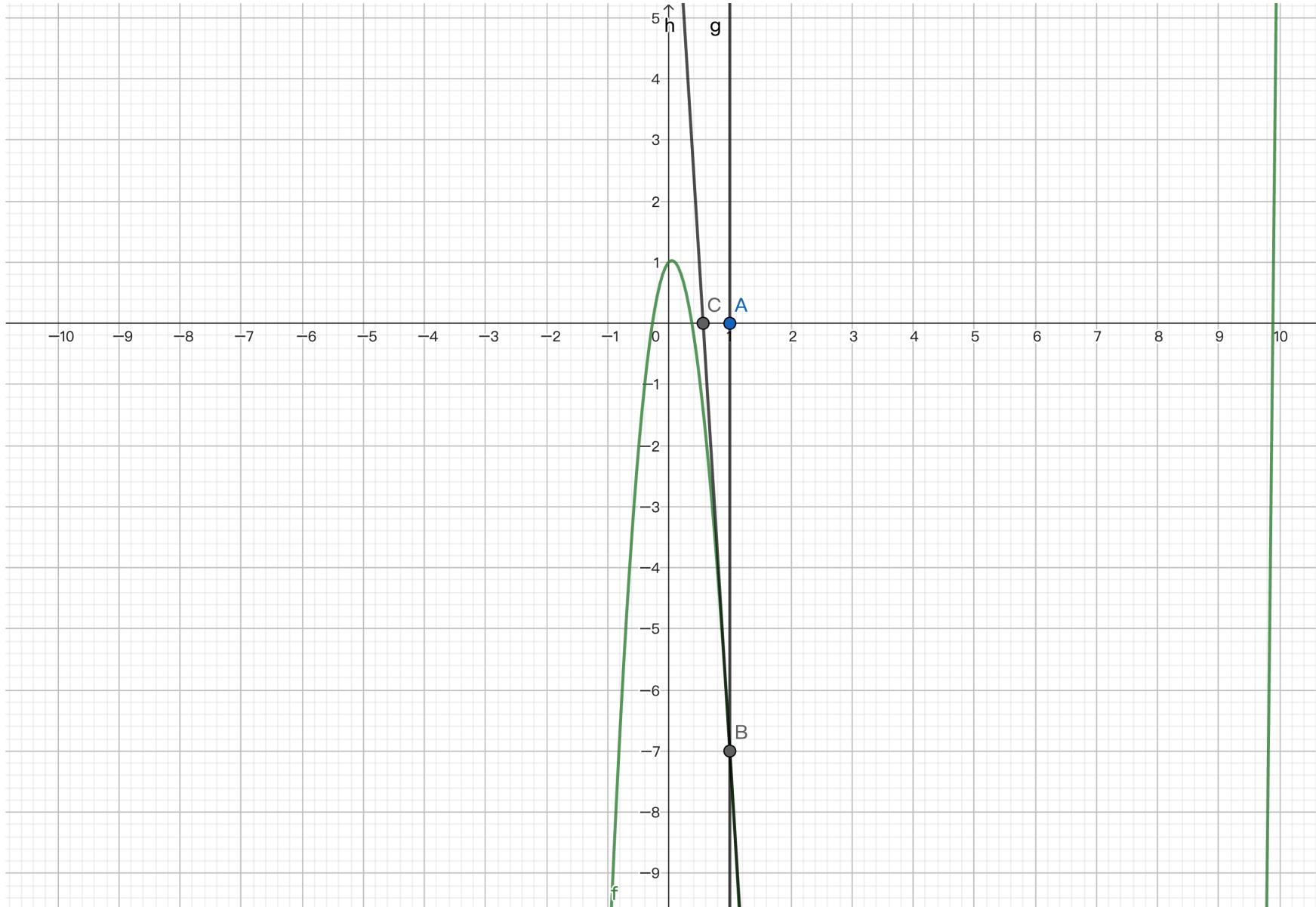
# 牛顿迭代法



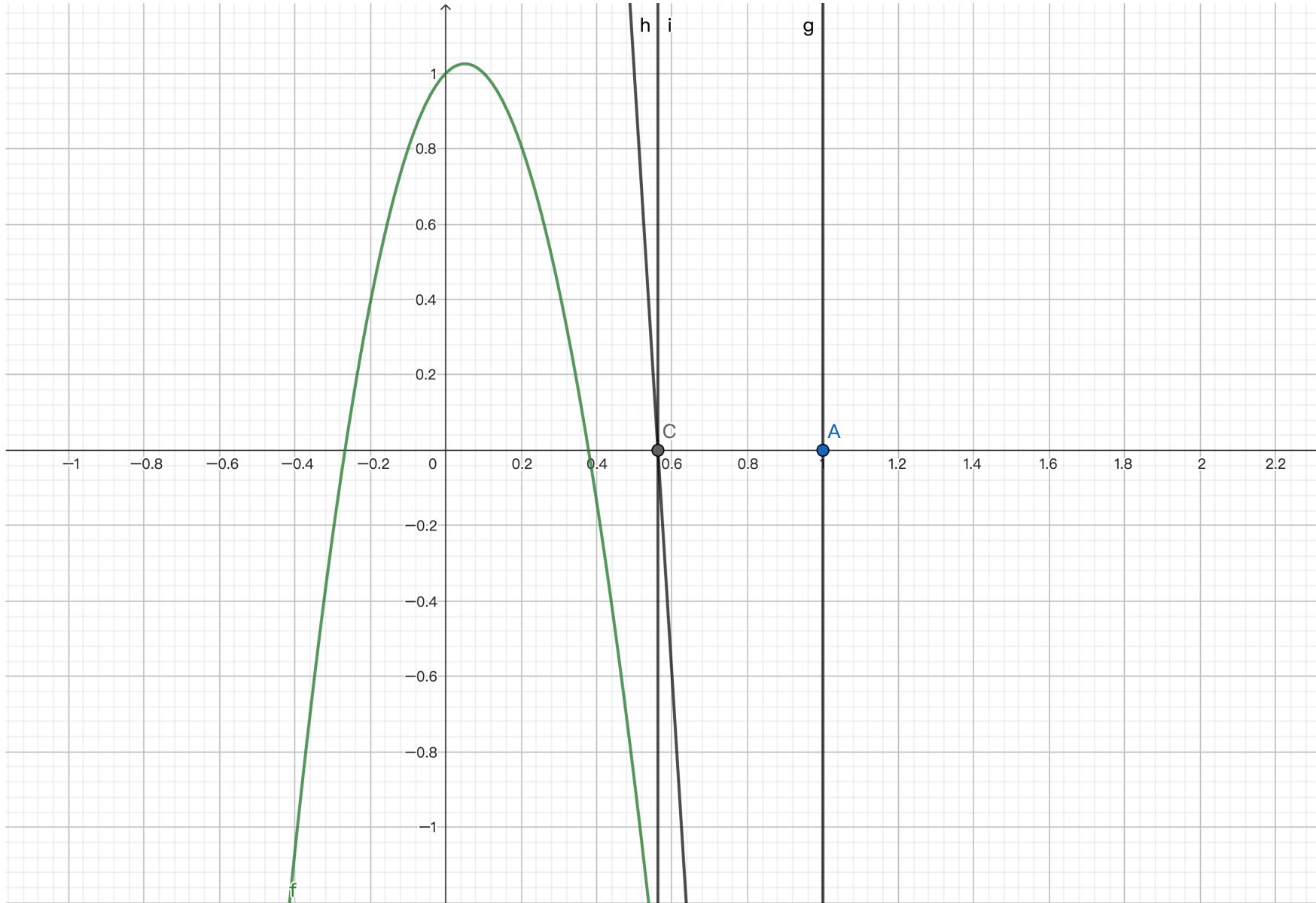
# 牛顿迭代法



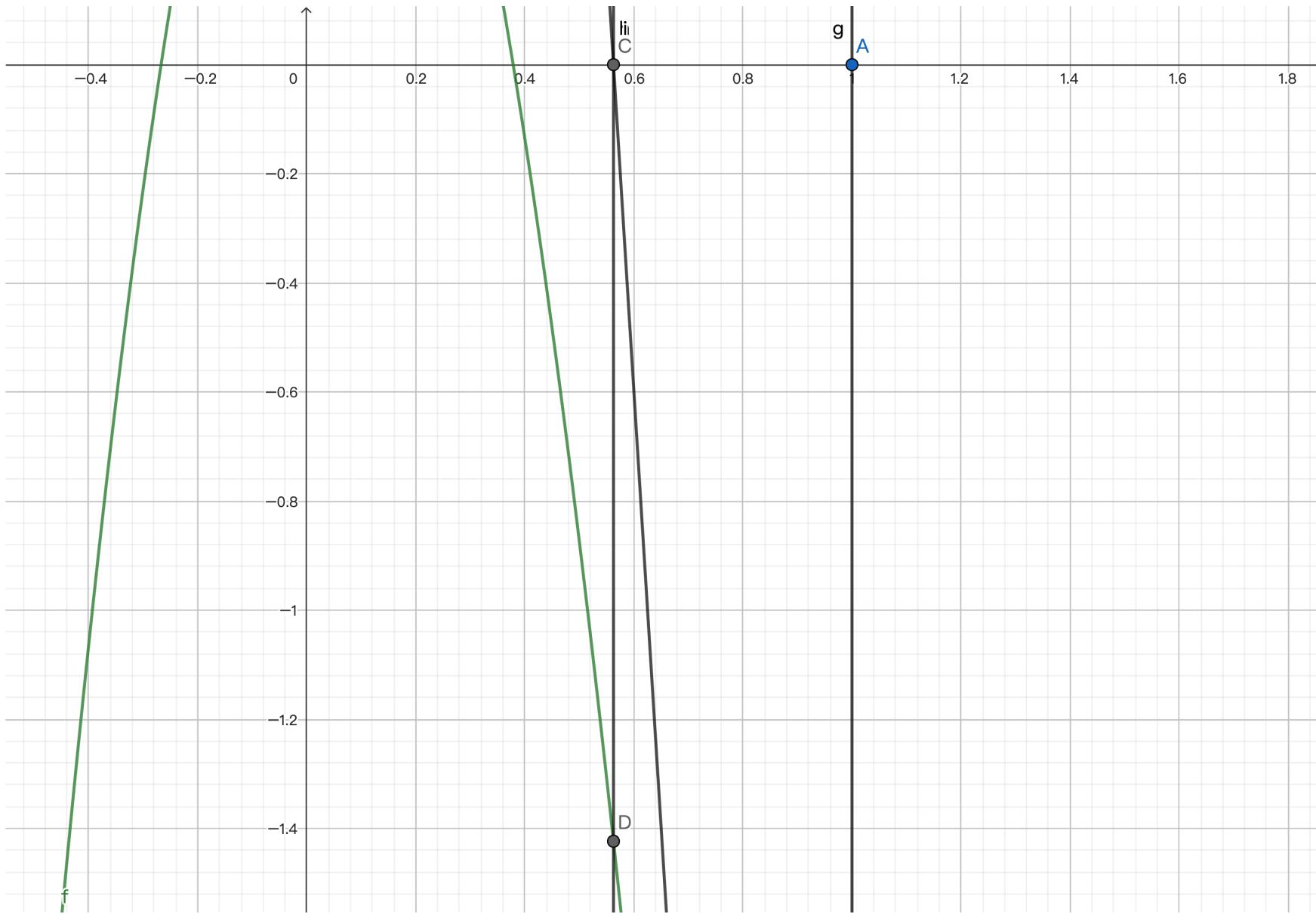
# 牛顿迭代法



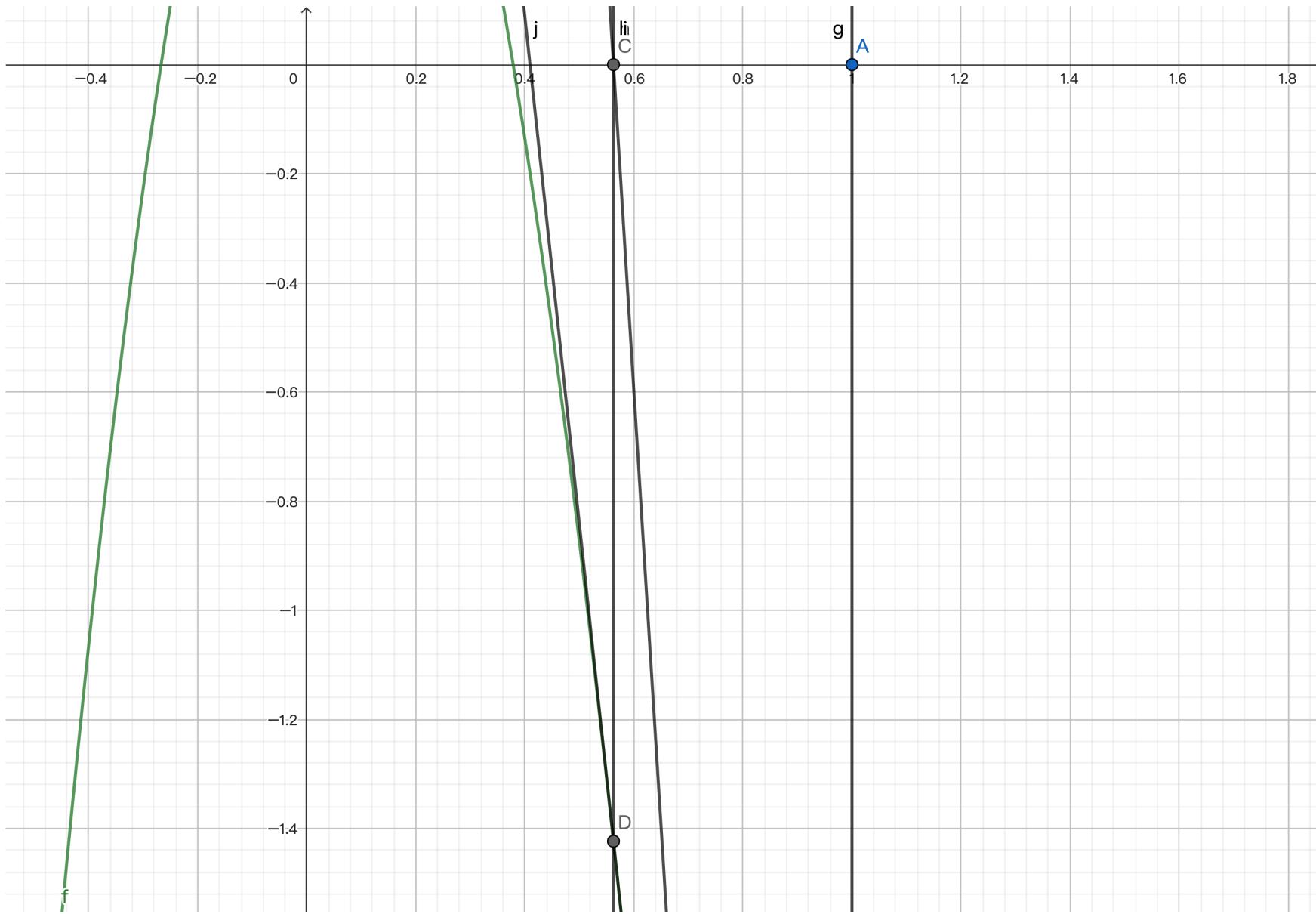
# 牛顿迭代法



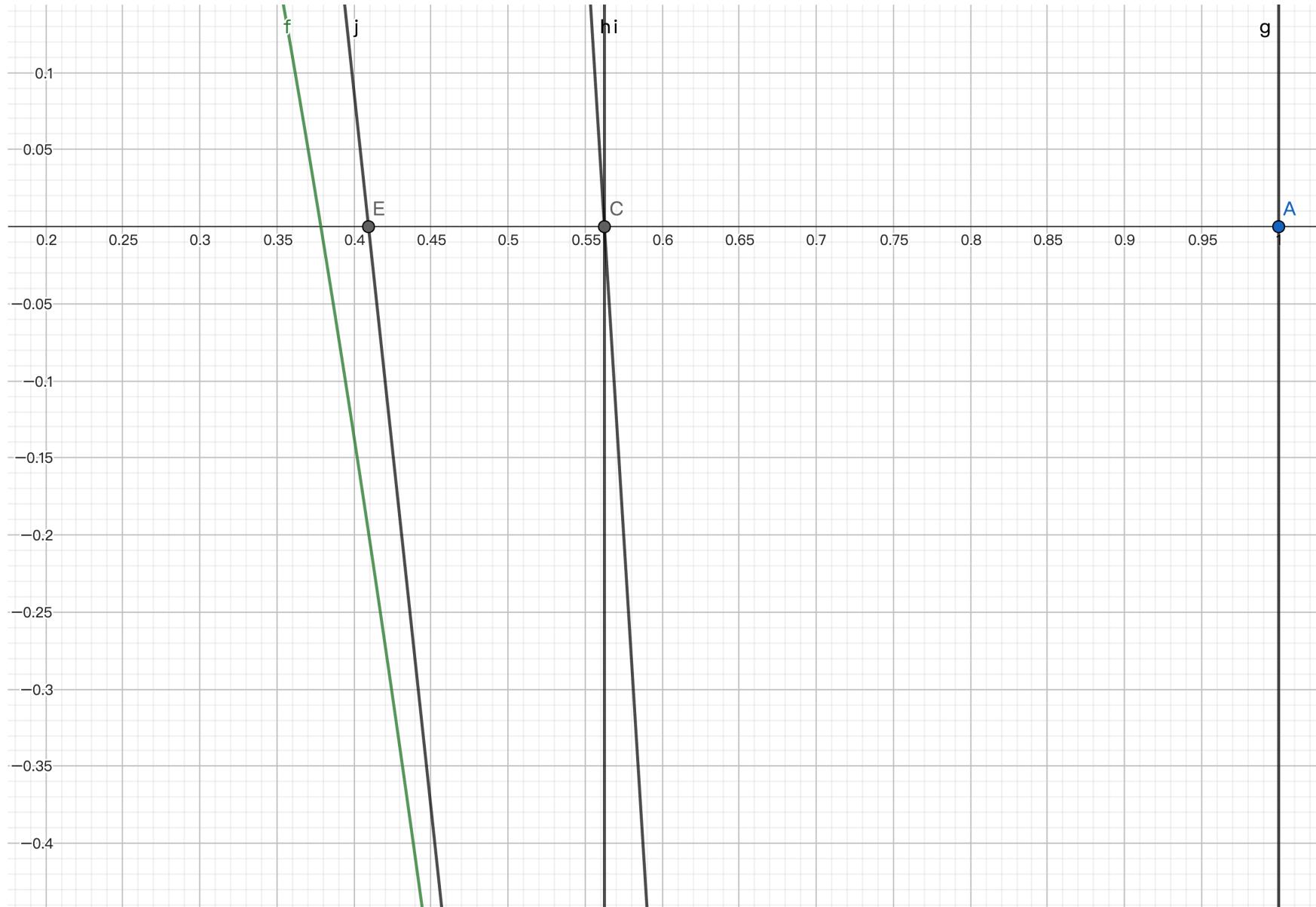
# 牛顿迭代法



# 牛顿迭代法



# 牛顿迭代法



# 微分

- 微分被应用于机器学习领域
  - 利用梯度下降求局部极值
  - 牛顿迭代法求函数解:  $x^3 - 10x^2 + x + 1 = 0$
- 我们今天研究简单的函数组合
  - 例:  $f(x_0, x_1) = 5x_0^2 + x_1$ 
    - $f(10, 100) = 600$
    - $\frac{\partial f}{\partial x_0}(10, 100) = 100$
    - $\frac{\partial f}{\partial x_1}(10, 100) = 1$

# 微分

- 函数微分的几种方式
  - 手动微分：纯天然计算器
    - 缺点：对于复杂表达式容易出错
  - 数值微分： $\frac{f(x+\delta x)-f(x)}{\delta x}$ 
    - 缺点：计算机无法精准表达小数，且绝对值越大，越不精准
  - 符号微分：`Mul(Const(2), Var(1)) -> Const(2)`
    - 缺点：计算结果可能复杂；可能重复计算；难以直接利用语言原生控制流

```

1. // 需要额外定义原生算子以实现相同效果
2. fn max[N : Number](x : N, y : N) -> N {
3.     if x.value() < y.value() { x } else { y }
4. }
```

# 微分

- 函数微分的几种方式
  - 手动微分：纯天然计算器
    - 缺点：对于复杂表达式容易出错
  - 数值微分： $\frac{f(x+\delta x)-f(x)}{\delta x}$ 
    - 缺点：计算机无法精准表达小数，且绝对值越大，越不精准
  - 符号微分：`Mul(Const(2), Var(1)) -> Const(2)`
    - 缺点：计算结果可能复杂；可能重复计算；难以直接利用语言原生控制流
  - 自动微分：利用复合函数求导法则、由基本运算组合进行微分
    - 分为前向微分和后向微分

# 符号微分

- 我们以符号微分定义表达式构建的一种语义

```
1. enum Symbol {  
2.     Constant(Double)  
3.     Var(Int) // x0, x1, x2, ...  
4.     Add(Symbol, Symbol)  
5.     Mul(Symbol, Symbol)  
6. } derive(Debug)  
7.  
8. // 定义简单构造器，并重载运算符  
9. fn Symbol::constant(d : Double) -> Symbol { Constant(d) }  
10. fn Symbol::var(i : Int) -> Symbol { Var(i) }  
11. fn Symbol::op_add(f1 : Symbol, f2 : Symbol) -> Symbol { Add(f1, f2) }  
12. fn Symbol::op_mul(f1 : Symbol, f2 : Symbol) -> Symbol { Mul(f1, f2) }  
13.  
14. // 计算函数值  
15. fn Symbol::compute(f : Symbol, input : Array[Double]) -> Double { ... }
```

- 利用函数求导法则，我们计算函数的（偏）导数

- $\frac{\partial f}{\partial x_i} = 0$  如果  $f$  为常值函数
- $\frac{\partial x_i}{\partial x_i} = 1, \frac{\partial x_j}{\partial x_i} = 0, i \neq j$
- $\frac{\partial(f+g)}{\partial x_i} = \frac{\partial f}{\partial x_i} + \frac{\partial g}{\partial x_i}$
- $\frac{\partial(f \times g)}{\partial x_i} = \frac{\partial f}{\partial x_i} \times g + f \times \frac{\partial g}{\partial x_i}$

- 月兔实现

```
1. fn differentiate(self : Symbol, val : Int) -> Symbol {  
2.   match self {  
3.     Constant(_) => Constant(0.0)  
4.     Var(i) => if i == val { Constant(1.0) } else { Constant(0.0) }  
5.     Add(f1, f2) => f1.differentiate(val) + f2.differentiate(val)  
6.     Mul(f1, f2) => f1 * f2.differentiate(val) + f1.differentiate(val) * f2  
7.   }  
8. }
```

# 符号微分

- 利用符号微分，先构建抽象语法树，再转换为对应的微分，最后进行计算

```

1. fn example() -> Symbol {
2.   Symbol::constant(5.0) * Symbol::var(0) * Symbol::var(0) + Symbol::var(1)
3. }
4. fn init {
5.   let input : Array[Double] = [10., 100.]
6.   let func : Symbol = example() // 函数的抽象语法树
7.   let diff_0_func : Symbol = func.differentiate(0) // 对x_0的偏微分
8.   let _ = diff_0_func.compute(input)
9. }
```

- 其中，`diff_0` 为

```

1. let diff_0: Symbol =
2.   (Symbol::Constant(5.0) * Var(0)) * Constant(1.0) +
3.   (Symbol::Constant(5.0) * Constant(1.0) + Symbol::Constant(0.0) * Var(0)) * Var(0) +
4.   Constant(0.0)
```

# 符号微分

- 我们可以在构造期间进行化简

```
1. fn Symbol::op_add(f1 : Symbol, f2 : Symbol) -> Symbol {  
2.     match (f1, f2) {  
3.         (Constant(0.0), a) => a // 0 + a = a  
4.         (Constant(a), Constant(b)) => Constant(a * b)  
5.         (a, Constant(_) as const) => const + a  
6.     } } - => Add(f1, f2)  
7. }
```

# 符号微分

- 我们可以在构造期间进行化简

```
1. fn Symbol::op_mul(f1 : Symbol, f2 : Symbol) -> Symbol {  
2.     match (f1, f2) {  
3.         (Constant(0.0), _) => Constant(0.0) // 0 * a = 0  
4.         (Constant(1.0), a) => a // 1 * a = 1  
5.         (Constant(a), Constant(b)) => Constant(a * b)  
6.         (a, Constant(_) as const) => const * a  
7.         _ => Mul(f1, f2)  
8.     } }
```

- 化简效果

```
1. let diff_0 : Symbol = Mul(Constant(5.0), Var(0))
```

- 通过接口定义我们想要实现的运算

```
1. trait Number {  
2.     constant(Double) -> Self  
3.     op_add(Self, Self) -> Self  
4.     op_mul(Self, Self) -> Self  
5.     value(Self) -> Double // 获取当前计算值  
6. }
```

- 可以利用语言原生的控制流计算，动态生成计算图

```
1. fn max[N : Number](x : N, y : N) -> N {  
2.     if x.value() > y.value() { x } else { y }  
3. }  
4. fn relu[N : Number](x : N) -> N {  
5.     max(x, N::constant(0.0))  
6. }
```

# 前向微分

- 利用求导法则直接计算微分，同时计算 $f(a)$ 与 $\frac{\partial f}{\partial x_i}(a)$ 
  - 简单理解：计算 $(fg)' = f' \times g + f \times g'$ 需要同时计算 $f$ 与 $f'$
  - 专业术语：线性代数中的二元数（Dual Number）

```

1. struct Forward {
2.     value : Double      // 当前节点值    f
3.     derivative : Double // 当前节点微分  f'
4. } derive(Debug)
5.
6. fn Forward::constant(d : Double) -> Forward { { value: d, derivative: 0.0 } }
7. fn Forward::value(f : Forward) -> Double { f.value }
8.
9. // 是否对当前变量进行微分
10. fn Forward::var(d : Double, diff : Bool) -> Forward {
11.     { value : d, derivative : if diff { 1.0 } else { 0.0 } }
12. }
```

# 前向微分

- 利用求导法则直接计算微分

```
1. fn Forward::op_add(f : Forward, g : Forward) -> Forward { {
2.   value : f.value + g.value,
3.   derivative : f.derivative + g.derivative // f' + g'
4. } }
5.
6. fn Forward::op_mul(f : Forward, g : Forward) -> Forward { {
7.   value : f.value * g.value,
8.   derivative : f.value * g.derivative + g.value * f.derivative // f * g' + g * f'
9. } }
```

# 前向微分

- 对输入的参数需逐个计算微分，适用于输出参数多于输入参数

```
1. relu(Forward::var(10.0, true)) |> debug // {value: 10.0, derivative: 1.0}
2. relu(Forward::var(-10.0, true)) |> debug // {value: 0.0, derivative: 0.0}
3. // d(x * y) / dy : {value: 1000.0, derivative: 10.0}
4. Forward::var(10.0, false) * Forward::var(100.0, true) |> debug
```

## 案例：牛顿迭代法求零点

- $f = x^3 - 10x^2 + x + 1$

```
1. fn example_newton[N : Number](x : N) -> N {  
2.   x * x * x + N::constant(-10.0) * x * x + x + N::constant(1.0)  
3. }
```

# 案例：牛顿迭代法求零点

- 通过循环进行迭代

$$x_{n+1} = x_n - \frac{f(x_n)}{f'(x_n)}$$

```

1. fn init {
2.   fn abs(d : Double) -> Double { if d >= 0.0 { d } else { -d } }
3.   loop Forward::var(1.0, true) { // 迭代起点
4.     x => {
5.       let { value, derivative } = example_newton(x)
6.       if abs(value / derivative) < 1.0e-9 {
7.         break x.value // 精度足够, 终止循环
8.       }
9.       continue Forward::var(x.value - value / derivative, true)
10.    }
11.  } |> debug // 0.37851665401644224
12. }
```

# 后向微分

- 利用链式法则
  - 若有  $w = f(x, y, z, \dots)$ ,  $x = x(t), y = y(t), z = z(t), \dots$ , 那么  
 $\frac{\partial w}{\partial t} = \frac{\partial w}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial t} + \frac{\partial w}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial t} + \frac{\partial w}{\partial z} \frac{\partial z}{\partial t} + \dots$
  - 例如:  $f(x_0, x_1) = x_0^2 x_1$ 
    - 分解:  $f = gh, g(x_0, x_1) = x_0^2, h(x_0, x_1) = x_1$
    - 微分:  $\frac{\partial f}{\partial g} = h = x_1, \frac{\partial g}{\partial x_0} = 2x_0, \frac{\partial f}{\partial h} = g = x_0^2, \frac{\partial h}{\partial x_0} = 0$
    - 组合:  $\frac{\partial f}{\partial x_0} = \frac{\partial f}{\partial g} \frac{\partial g}{\partial x_0} + \frac{\partial f}{\partial h} \frac{\partial h}{\partial x_0} = x_1 \times 2x_0 + x_0^2 \times 0 = 2x_0 x_1$
- 从  $\frac{\partial f}{\partial f}$  开始, 向后计算中间过程的偏微分  $\frac{\partial f}{\partial g_i}$ , 直至输入参数的微分  $\frac{\partial g_i}{\partial x_i}$ 
  - 可以同时求出每一个输入的偏微分, 适用于输入参数多于输出参数

- 需前向计算，再后向计算微分

```
1. struct Backward {  
2.     value : Double           // 当前节点计算值  
3.     backward : (Double) -> Unit // 对当前子表达式微分并累加  
4. }  
5.  
6. fn Backward::var(value : Double, diff : Ref[Double]) -> Backward {  
7.     // 更新一条计算路径的偏微分 df / dvi * dvi / dx  
8.     { value, backward: fn { d => diff.val = diff.val + d } }  
9. }  
10.  
11. fn Backward::constant(d : Double) -> Backward {  
12.     { value: d, backward: fn { _ => () } }  
13. }  
14.  
15. fn Backward::backward(b : Backward, d : Double) { (b.backward)(d) }  
16.  
17. fn Backward::value(backward : Backward) -> Double { backward.value }
```

- 需前向计算，再后向计算微分

- $f = g + h, \frac{\partial f}{\partial g} = 1, \frac{\partial f}{\partial h} = 1$

- $f = g \times h, \frac{\partial f}{\partial g} = h, \frac{\partial f}{\partial h} = g$

- 经过 $f, g$ :  $\frac{\partial y}{\partial x} = \frac{\partial y}{\partial f} \frac{\partial f}{\partial g} \frac{\partial g}{\partial x}$ , 其中 $\frac{\partial y}{\partial f}$ 对应diff

```
1. fn Backward::op_add(g : Backward, h : Backward) -> Backward {
2. {
3.     value: g.value + h.value,
4.     backward: fn(diff) { g.backward(diff * 1.0); h.backward(diff * 1.0) },
5. }
6. }
7.
8. fn Backward::op_mul(g : Backward, h : Backward) -> Backward {
9. {
10.    value: g.value * h.value,
11.    backward: fn(diff) { g.backward(diff * h.value); h.backward(diff * g.value) },
12. }
13. }
```

# 后向微分

```
1. fn init {  
2.   let diff_x = Ref:::{ val: 0.0 } // 存储x的微分  
3.   let diff_y = Ref:::{ val: 0.0 } // 存储y的微分  
4.  
5.   let x = Backward::var(10.0, diff_x)  
6.   let y = Backward::var(100.0, diff_y)  
7.  
8.   (x * y).backward(1.0) // df / df = 1.0  
9.  
10.  debug(diff_x) // { val : 100.0 }  
11.  debug(diff_y) // { val : 10.0 }  
12. }
```

# 总结

- 本章节介绍了自动微分的概念
  - 展示了符号微分
  - 展示了前向微分与后向微分
- 拓展阅读
  - 3Blue1Brown：深度学习系列（梯度下降法、反向传播算法）